

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan pengujian dan analisa sistem yang telah dilakukan, dapat disimpulkan sebagai berikut:

1. Dengan adanya alat Sistem Pendeteksi dan Penampil Jarak Otomatis Menggunakan Sensor Parkir Mundur Mobil Berbasis Raspberry dapat membantu pengguna kendaraan.
2. Dari hasil pengujian hasil gambar rekaman camera sudah baik.
3. Dari hasil ujicoba sistem program yang dibuat dengan menggunakan bahasa python dan opencv dapat dengan baik dalam melakukan tampilan vidio pada layar LCD.
4. Dari hasil pengujian sensor ultrasonik dapat diketahui jika sensor mengalami error mulai dari jarak 180cm sampai jarak 270cm.

5.2 Saran

Alat ini masih terdapat kekurangan sehingga perlu diadakanya pengembangan. Berikut saran untuk pengembangan penelitian :

1. Peneliti selanjutnya dapat dikembangkan dengan memperbaiki hasil dari pengukuran jarak belakang.
2. Peneliti selanjutnya disarankan untuk dapat menambahkan sensor jarak agar hasil pengukuran dapat lebih baik.
3. peneliti selanjutnya dapat menambahkan modul suara.