

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL	ii
PERNYATAAN	iii
HALAMAN PERSETUJUAN	iv
HALAMAN PENGESAHAN	v
DAFTAR RIWAYAT HIDUP	vi
PERSEMBAHAN	vii
MOTTO	viii
INTISARI	ix
DAFTAR ISI	xiii
DAFTAR GAMBAR	xv
DAFTAR TABEL	xviii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1. Latar Belakang Masalah	1
1.2. Identifikasi Masalah	3
1.3. Rumusan Masalah	4
1.4. Batasan Masalah	4
1.5. Tujuan Penelitian	5
1.6. Manfaat Penelitian	5
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	6
2.1. Tinjauan Pustaka	6
2.2. Keaslian Penelitian	10
2.3. Landasan Teori	15

BAB III METODE PENELITIAN	23
3.1. Metode Pengumpulan Data	23
3.2. Metode <i>Inverse Kinematic</i>	23
3.4. Alur Penelitian	27
BAB IV HASIL PENELITIAN DAN PEMBAHASAN	30
4.1. Gambaran Umum Objek Penelitian	30
4.2. Analisis Dan Perancangan	30
4.3. Pembuatan Model Gerak	38
4.4. Pengujian Model	49
4.5. Penyempurnaan Model Gerakan	58
4.6. Implementasi Gerakan Animasi Laba-laba	61
4.7. Pengujian Simulasi Laba-laba	64
4.8. Pembahasan	84
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN	85
5.1. Kesimpulan	85
5.2. Saran	85
DAFTAR PUSTAKA	86
LAMPIRAN	88